



Installation d'un SLH400KCE

Le kit contient :



SLH400

Opérateur pour portail coulissant jusqu'à 400kg et 6m.
Eclairage à led et fin de courses intégrés.
Moteur avec logique intégrée et et récepteur radio **OXI**

ON2E

2 émetteurs, 2 touches, 433.92Mhz



EPMB

1 paire de photocellule pour montage en applique
Technologie Nice BlueBus



ELDC

1 clignotant à led avec antenne intégrée.



Options :



EDSWG

Clavier à code radio



PS124

Kit batterie 24 V



SYKCE

Kit d'alimentation solaire



ROA6

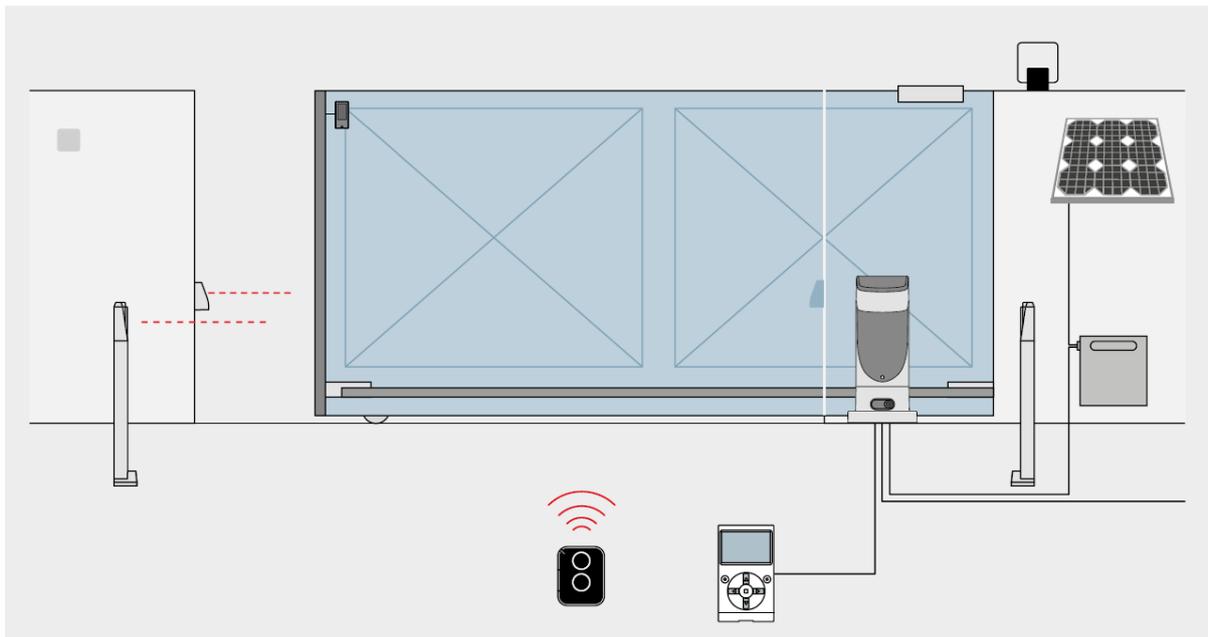
Crémaillère nylon M4 - Lg 1m



ROA8

Crémaillère acier M4 - Lg 1m
Avec vis et entretoises

Dessin d'ensemble et liste des câbles à utiliser :

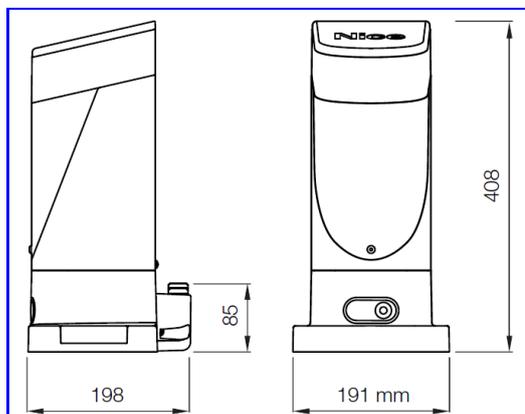


Connexion	Type de câble	Longueur maximum admise
Alimentation électrique 230V	1 câble 3x1,5 mm ²	30 m
Clignotant avec antenne	1 câble 2x1 mm ² / 1 câble blindé type RG58	20 m / 20 m (Conseillé inférieur à 5 m)
Photocellules	1 câble 2x0,5 mm ²	30 m
Sélecteur à clé	2 câbles 2x0,5 mm ²	50 m
Palpeurs	1 câble 2x0,5 mm ²	30m

Dimensions et limites d'utilisation :

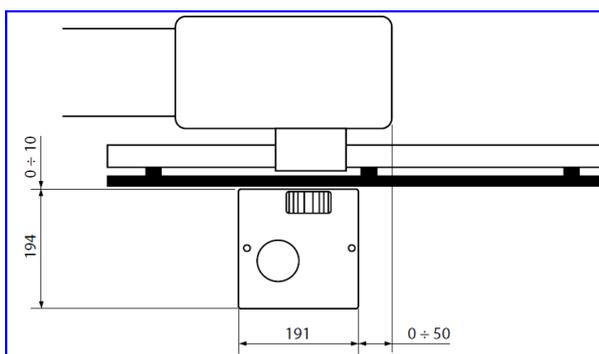
SLH400	
Longueur max.	6 m
Poids max.	400 kg

 **La longueur peut être revue à la baisse selon le poids du portail.**

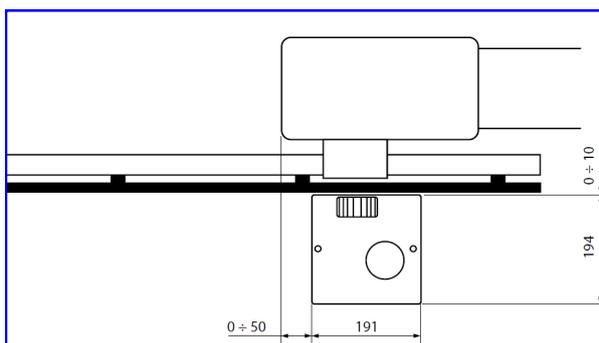


Positionnement du moteur par rapport au portail :

Avec le moteur à gauche du portail :



Avec le moteur à droite du portail :



Réglage de la hauteur du moteur par rapport à la crémaillère :

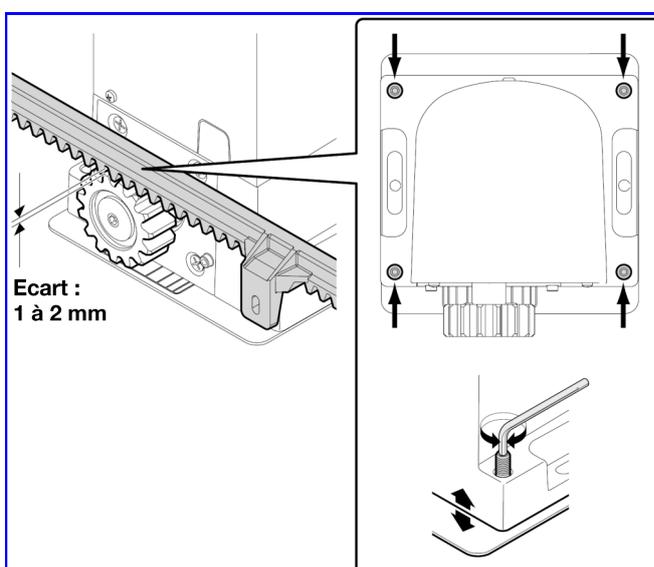
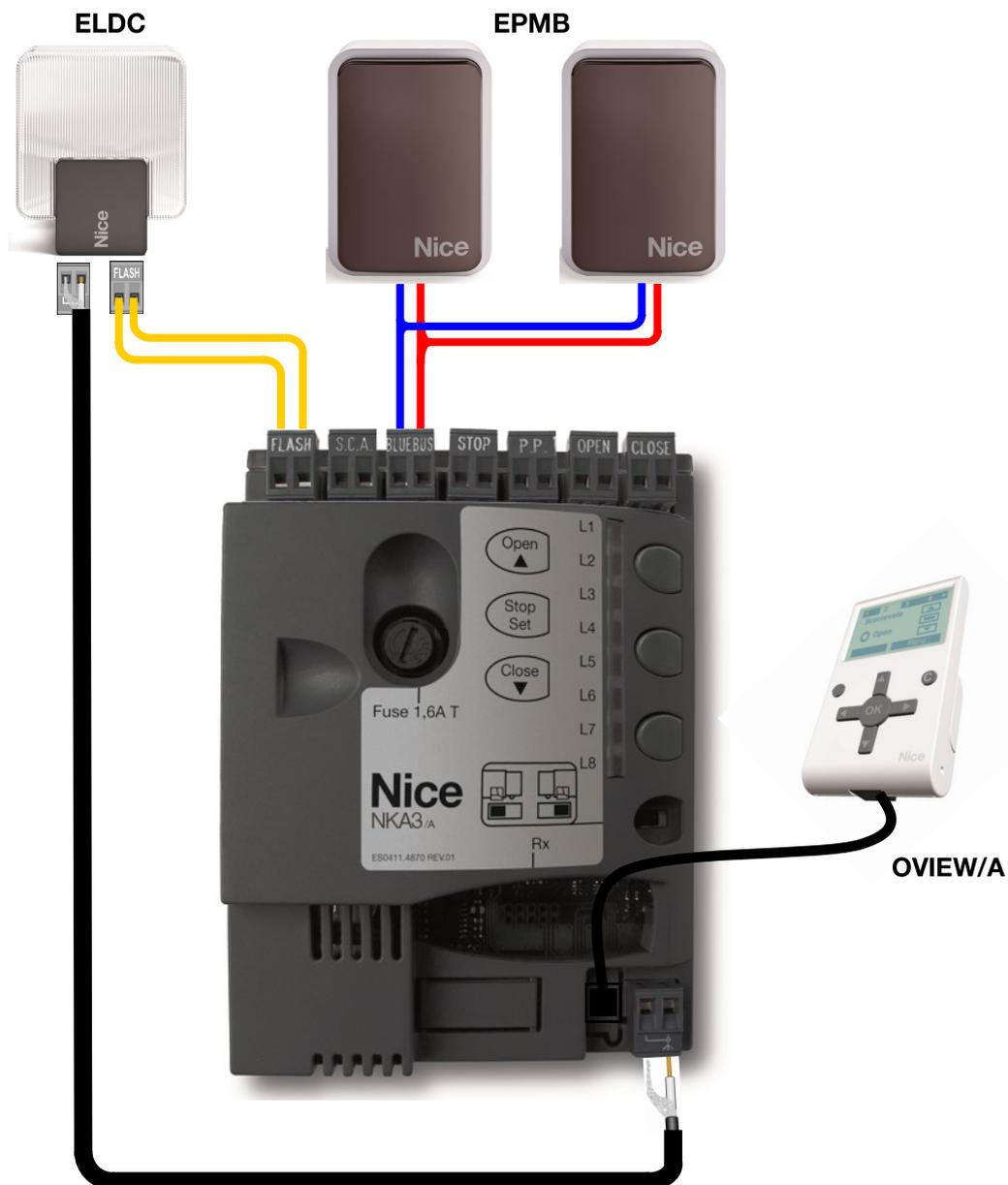


Schéma de raccordement des accessoires :

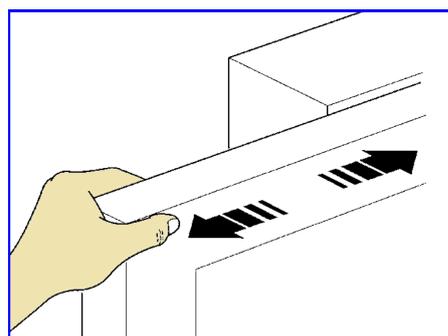
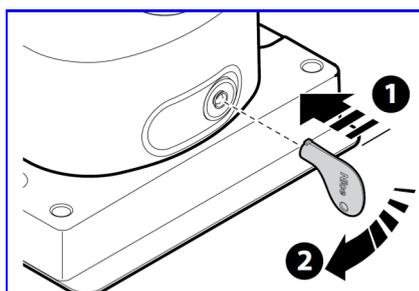


*Il est possible de raccorder sur les entrées PP - OPEN - CLOSE des accessoires de commande.
Exemple : PP = Commande PP d'un vidéophone pour la commande Pas à Pas*

Déverrouillage du moteur SLH400KCE :

Portail à l'arrêt.

- 1) Introduire la clé et la tourner dans le sens des aiguilles d'une montre
- 2) Déplacer le portail à la main

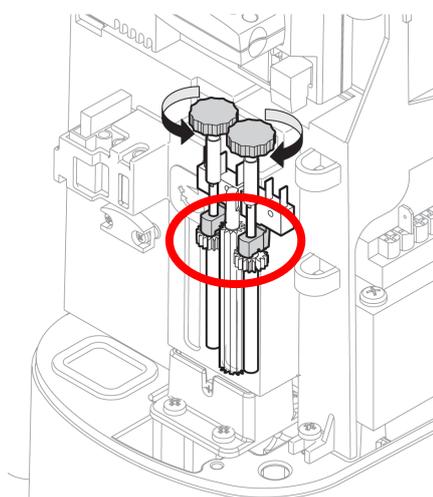


Pour **verrouiller** le moteur, il suffit d'effectuer ces opérations dans l'autre sens.

Remise à zéro des fins de course mécanique :

Lors de la première mise en service, en cas d'erreur ou de difficulté de réglage, il est possible de remettre les fins de course mécanique en **configuration usine**.

Positionner le portail à mi course, tourner les deux molettes (sans forcer) dans le sens **moins (-)** de manière à faire remonter les deux écrous à **5mm** de la butée haute.



Tourner les deux molettes dans le sens du **moins (-)**

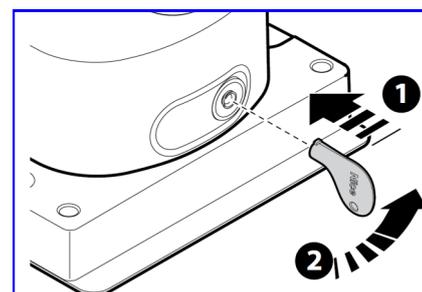
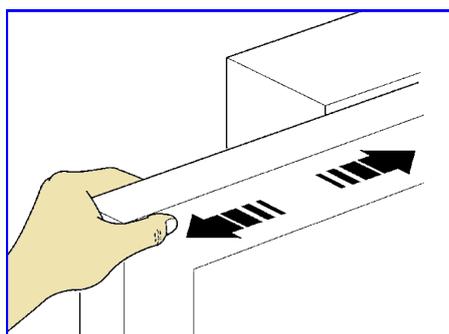
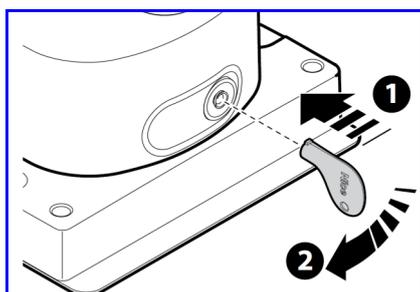


Les deux écrous doivent être positionner à environ **5mm** du haut

Ecrus

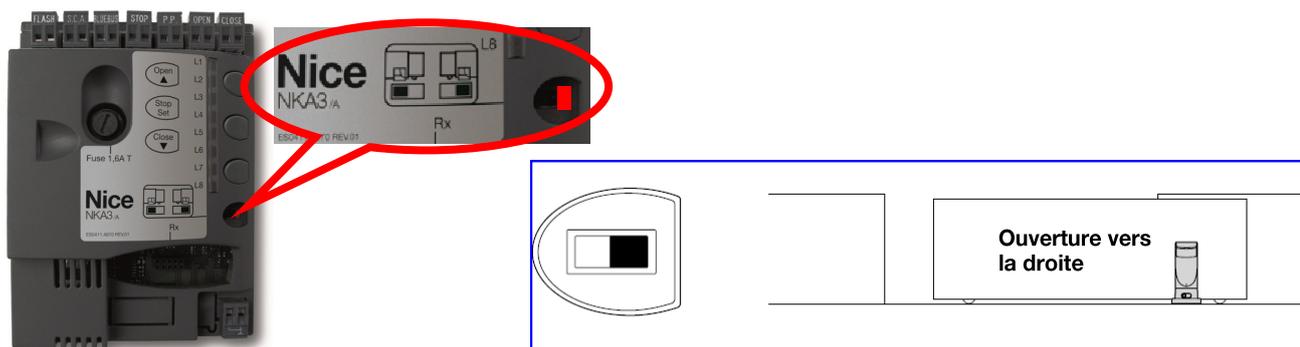
Réglage des fins de course mécanique :

- 1) Déverrouiller le moteur avec la clé de déverrouillage
- 2) Positionner le portail à mi-course
- 3) Procéder à la remise à zéro des fins de course comme indiqué dans le paragraphe précédent
- 4) Effectuer manuellement une manœuvre complète d'ouverture et fermeture.
Les fins de course mécaniques vont se régler automatiquement lors de cette manœuvre.
- 5) Mettre le portail en position mi-course et verrouiller le moteur

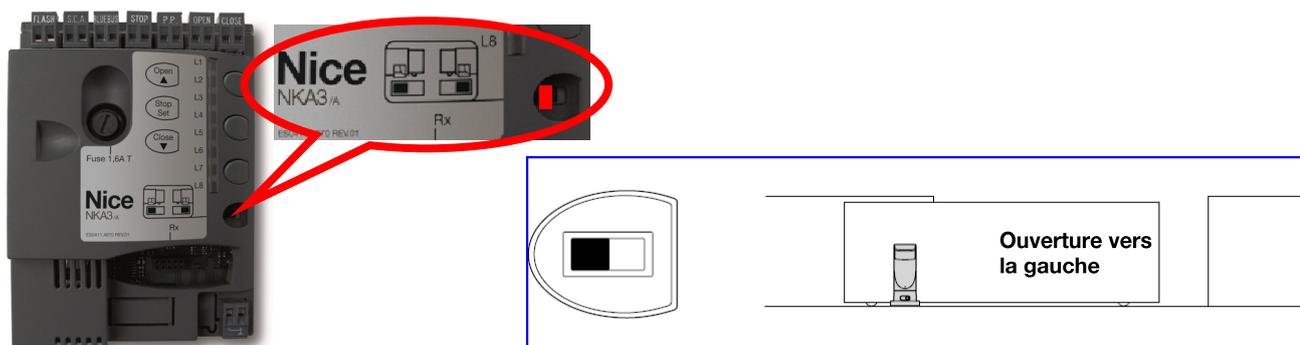


Sélection du sens de l'ouverture :

Si le portail doit coulisser vers la droite pour l'ouverture, il faut mettre **le sélecteur vers la droite**. (*paramètre usine*)



Si le portail doit coulisser vers la gauche pour l'ouverture, il faut mettre **le sélecteur vers la gauche**.



Reconnaissance des accessoires :

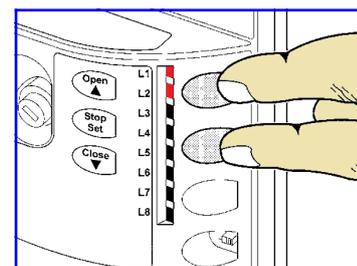
Après le branchement au secteur il faut faire reconnaître par la logique de commande les dispositifs connectés aux entrées Blue BUS et STOP.

Avant cette phase, les leds **L1** et **L2** clignotent pour indiquer qu'il faut effectuer la reconnaissance des dispositifs.



La phase de reconnaissance des dispositifs doit être exécutée même s'il n'y a pas d'accessoires connectés.

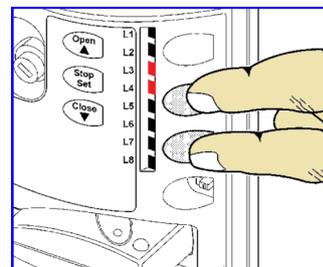
- 1) Presser et maintenir enfoncées les touches **[OPEN]** et **[SET]**
- 2) Lorsque les Led **L1** et **L2** commencent à clignoter très rapidement, relâcher les touches
- 3) Attendre quelques secondes que la logique termine la reconnaissance des dispositifs
- 4) A la fin de la reconnaissance, la Led **[STOP]** doit rester allumée, les Leds **L1** et **L2** s'éteindront (les Leds **L3** et **L4** commenceront éventuellement à clignoter).



Reconnaissance des positions ouverture et fermeture :

Après la reconnaissance des accessoires, les leds **L3** et **L4** commencent à clignoter, cela signifie qu'il faut faire reconnaître les positions ouverture et fermeture.

- 1) Déverrouiller le moteur et positionner le portail à mi-course puis le verrouiller
- 2) Presser et maintenir enfoncées les touches **[CLOSE]** et **[SET]**
- 3) Quand la manœuvre commence relâcher les touches
- 4) Attendre que la logique exécute la phase de reconnaissance des distances d'ouverture et de fermeture :
 - Ouverture lente du vantail jusqu'à la butée mécanique.
 - Fermeture du vantail jusqu'à la butée mécanique.
- 5) Un fois la phase de mémorisation terminée, faire un cycle complet (*ouverture + fermeture*) du portail



Affiner le réglage des positions de fin de course d'un SLH400 :

Si nécessaire affiner les positions des fins de course de façon plus précise. Agir sur les molettes qui se trouvent à l'intérieur du moteur.

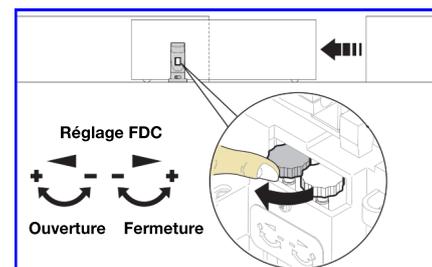
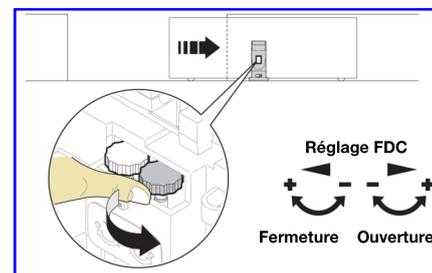
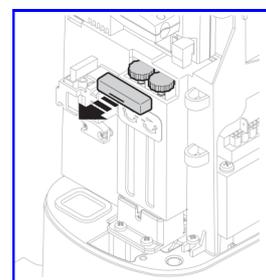
Réglage des fins de course :

- 1) Retirer le couvercle de blocage des deux molettes
- 2) Repérer la molette qui indique le sens du fin de course à régler, en le tournant d'un demi-tour.

Exemple : pour augmenter l'ouverture du portail dont le moteur est monté à droite, tourner la molette de droite dans le sens du +.

- 3) Sur la centrale : presser de nouveau la touche **[OPEN]** ou **[CLOSE]** pour commander l'ouverture ou la fermeture du portail.

Si nécessaire, répéter l'opération jusqu'à ce que le portail atteigne la position désirée.



Fonctions programmable de la logique NKA3 :

Led	Fonction du premier niveau
L1	Fermeture automatique
L2	Refermeture après passage devant photocellule
L3	Ferme toujours
L4	Stand by total
L5	Démarrage
L6	Préclignotement
L7	Fermeture devient ouverture partielle 1
L8	Mode « Slave » (esclave)

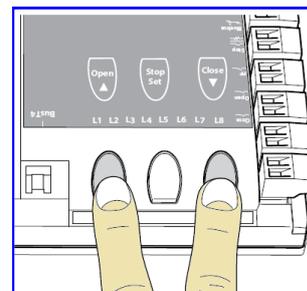
Led	Fonction du deuxième niveau
L1	Temps de pause
L2	Fonction PP
L3	Vitesse moteur
L4	Sortie SCA
L5	Force moteur
L6	Ouverture partielle
L7	Avis de maintenance
L8	Liste des anomalies

Les procédures de programmation du premier et deuxième niveau sont décrites dans la notice du produit.

Effacement complet de la logique de commande :

Il est possible de faire un effacement complet de la logique afin de lui rendre ses paramètres d'usine.

- 1) Presser et maintenir enfoncées les touches **[OPEN]** et **[CLOSE]**
- 2) Relâcher les touches quand toutes les leds s'allument (de L1 à L8)
- 3) Quand les leds **L1** et **L2** commencent à clignoter cela signifie que la procédure est terminée



Mémorisation d'un émetteur en Mode II sur le récepteur OXI :

- 1) Presser la touche sur le récepteur un nombre de fois égal à la fonction désirée. (1 fois = Pas à pas, 2 fois = ouverture partielle...)

	Appuyer 1 fois ou plus la touche
	La led clignote 1 fois ou plus
	Appuyer sur la touche pendant 5s
	La led clignote 3 fois

- 2) Vérifier que la LED émet un nombre de clignotement correspondant à la fonction désirée.

- 3) Dans les 10s qui suivent, presser pendant au moins 5s, la touche désirée de l'émetteur à mémoriser.

- 4) Si la mémorisation a été correctement effectuée, la LED du récepteur clignotera **trois** fois.

Nota : S'il y a d'autres émetteurs à mémoriser, répéter le point 3 dans les 10 secondes qui suivent. La phase de mémorisation prend fin au bout de 10 secondes lorsque le récepteur s'éteint.

Effacement du récepteur OXI :

- 1) Presser et maintenir enfoncée la touche du récepteur.
- 2) Attendre que la LED s'allume, s'éteigne, puis clignote cinq fois. Relâcher la touche du récepteur exactement durant le cinquième clignotement.
- 3) Si l'effacement a été correctement effectué, la LED clignotera **cinq** fois.

	Presser et maintenir la touche
	Led s'allume, s'éteint et clignote 5 fois
	La Led clignote 5 fois

Utilisation de la batterie de secours PS124 :

Le moteur SLH400 est muni d'un logement pour une batterie tampon. (PS124)

- 1) Rompre la partie prédécoupée puis connecter la batterie (**Fig 1**)
- 2) Insérer la batterie dans le logement prévu à l'arrière du moteur (**Fig 2**)
- 3) Connecter la batterie à la logique de commande (**Fig 2**)

Nota : Il est impératif d'activer la fonction **Stand-by** sur la carte.

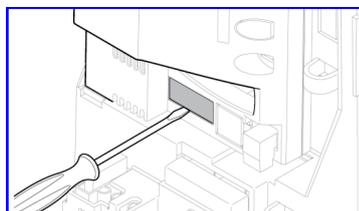


Fig 1

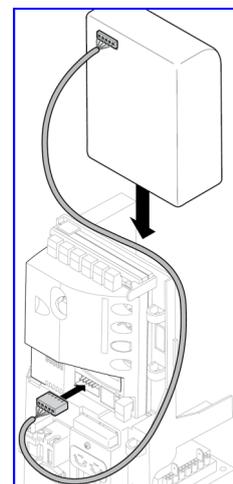


Fig 2

Utilisation du kit SYKCE :

Le kit solaire doit être installé à proximité de l'automatisme, la longueur maximum du câble d'alimentation est de **3m** et celui du panneau photovoltaïque est de **3m**.

Il est impératif de contrôler que l'emplacement choisi pour l'installation du panneau garantit **100% d'ensoleillement direct** (plein soleil), tout au long de l'année.

De plus, le panneau devra être positionné loin de la végétation, des murs ou d'autres situations qui peuvent créer une zone d'ombre sur la surface du panneau.

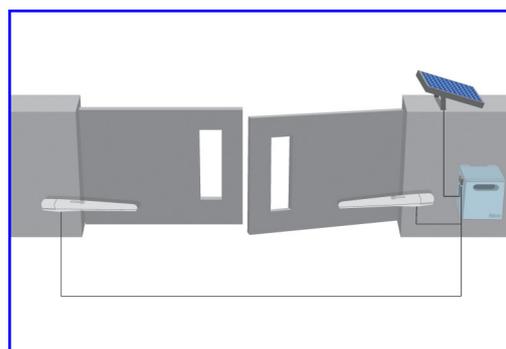
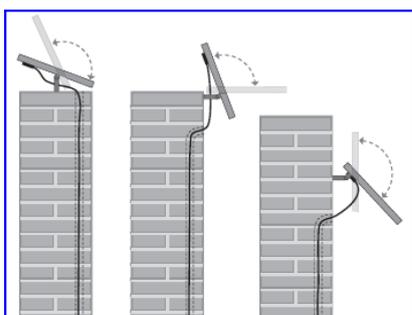
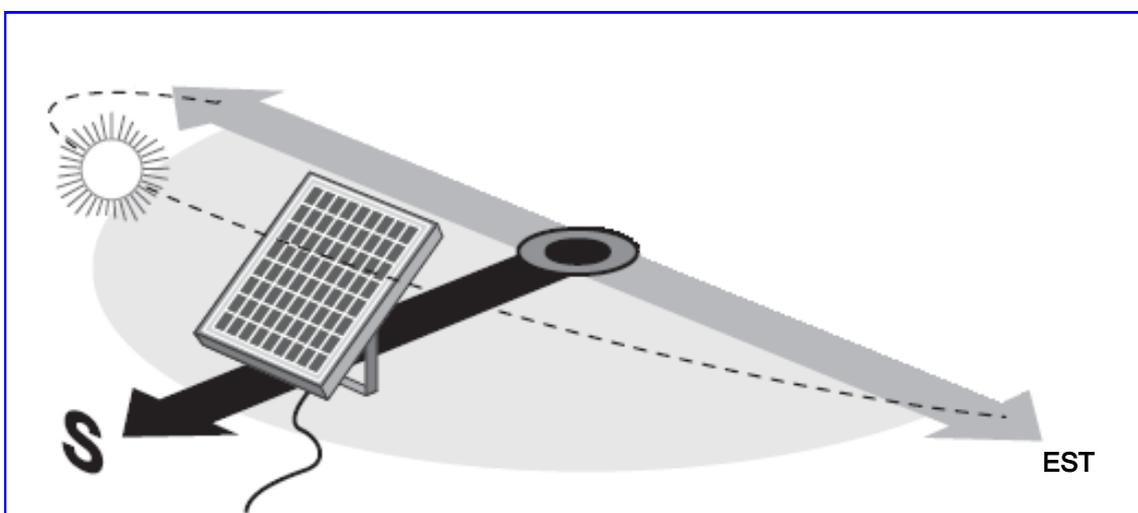
Le panneau devra toujours être parfaitement orienté et incliné. Il est conseillé de l'orienter comme suit :
Plein SUD avec une inclinaison d'environ 45°.

Contrôler également que le nombre de cycle correspond bien à une utilisation domestique. (voir notice du produit)

*Il est recommandé de charger le caisson batterie **PSY24** avec le chargeur **SYA1 (en option)** en cas de stockage prolongé.*



Cette surface doit être exposée aux rayons solaires de manière directe et en tout point. Une ombre partielle réduit sensiblement la capacité énergétique du panneau. (feuille d'arbre, gel, neige)



Le kit contient :



SYKCE

Kit d'alimentation solaire composé du panneau photovoltaïque (**SYP**) et du caisson batterie (**PSY24**)

Options :



SYA1

Bloc d'alimentation pour la recharge sur le secteur du caisson batterie (**PSY24**)



Il est fortement recommandé de proposer cet article aux clients.